N体系の計算と計算精度 について

第3回HPC-Phys勉強会 理研CCS 似鳥啓吾 (にたどり けいご)

簡単に自己紹介

- 国立研究開発法人理化学研究所計算科学研究センターコデザイン推進チーム研究員
- 東大理学天文出身(09年3月博士号)
- •専門:N体計算の高速化や高精度化
- 量子力学のことはよくわからないのですが、重点課題9の会議 (格子QCD)に参加させてもらっています

今日の話:高次Hermite積分法の構築



$$\boldsymbol{a}_{i} = G \sum_{j \neq i}^{N} \frac{m_{j}}{r_{ij}^{3}} \boldsymbol{r}_{ij}$$
$$\dot{\boldsymbol{a}}_{i} = G \sum_{j \neq i}^{N} \frac{m_{j}}{r_{ij}^{3}} \left[\boldsymbol{v}_{ij} - \frac{3(\boldsymbol{v}_{ij} \cdot \boldsymbol{r}_{ij})}{r_{ij}^{2}} \boldsymbol{r}_{ij} \right]$$

$$\Delta \boldsymbol{v} = \frac{\Delta t}{2} (\boldsymbol{a}_0 + \boldsymbol{a}_1) + \frac{\Delta t^2}{12} (\boldsymbol{\dot{a}_0} - \boldsymbol{\dot{a}_1})$$

- 常微分方程式の数値解法のひとつ
 - •線形多段階法、予測子修正子法のひ とつ
- 4次のものがN体計算ではよく使われている(Makino & Aarseth, 1992)
 - ・重力加速度の1階導関数(jerk)も
 直接計算、2段法で4次精度
 - Hermite補間で3次の多項式を構築

より高次の方法

- Nitadori & Makino (2008)
 - ・加速度の2階微分(snap)まで計算して6次精度
 - •加速度の3階微分(crackle)まで計算して8次精度
 - 人力で最適化された謎の導関数公式を使用した(Findlay 1983 via Aarseth 2003)
 - ・なので8次精度で打ち止め、一般化までは考えず

with $a = \mathbf{R} \cdot \mathbf{V}/R^2$. The total contributions are obtained by summation over all N particles. Next, the mutual second- and third-order terms are formed from

$$\mathbf{F}_{ij}^{(2)} = -m_j (\mathbf{F}_i - \mathbf{F}_j) / R^3 - 6a \mathbf{F}_{ij}^{(1)} - 3b \mathbf{F}_{ij} , \mathbf{F}_{ij}^{(3)} = -m_j (\mathbf{F}_i^{(1)} - \mathbf{F}_j^{(1)}) / R^3 - 9a \mathbf{F}_{ij}^{(2)} - 9b \mathbf{F}_{ij}^{(1)} - 3c \mathbf{F}_{ij} ,$$
(2.5)

with

$$b = \left(\frac{V}{R}\right)^2 + \frac{\mathbf{R} \cdot (\mathbf{F}_i - \mathbf{F}_j)}{R^2} + a_i^2,$$

$$c = \frac{3\mathbf{V} \cdot (\mathbf{F}_i - \mathbf{F}_j)}{R^2} + \frac{\mathbf{R} \cdot (\mathbf{F}_i^{(1)} - \mathbf{F}_j^{(1)})}{R^2} + a(3b - 4a^2). \quad (2.6)$$

A second double summation gives the corresponding values of $\mathbf{F}^{(2)}$ and $\mathbf{F}^{(3)}$ for all particles. This pair-wise *boot-strapping* procedure provides a convenient starting algorithm, since the extra cost is usually small. Here

より高次/高精度を目指して

考えられる問題、疑問と回答

- 導関数計算のコストは?人間が正しく実装できる?
 - 項数が線形にしか伸びずp階微分まではO(p²)で計算できることがわかった
 - チェーンルールを用いた自動微分というアプローチもある
- 積分公式の係数とか巨大な有理密行列になって大変では?
 - LU分解しておけば次数に依存しないかたちで書けることがわかった。 $A^{-1} = U^{-1}L^{-1}$ の成分に一般型はみつかっていない
- ・
 ・
 倍精度で足りる
 ・
 - •12次精度ぐらいで倍精度ギリギリの計算ができる、16次精度では次数 を確認するにもdouble-double型が必要だった
- そもそもそんな高精度は必要?
 - 必要な問題を探してくるとか設定する必要がある(太陽系の長期安定 性解析とか)

公開コード

- 16次精度まで実装してみたもの <u>https://github.com/nitadori/HighOrder</u>
 - 力の計算には簡単なコード生成(といってもループを回してprintする だけのもの)を行ってみた
 - 積分のところは手書き
- 自動微分型

https://github.com/nitadori/AutoDer

- {pos} -> {acc}のような実装を書くだけで{pos, vel} -> {acc, jrk}を計 算するコードが発生する
- Post-Newtonianとか色んな常微分方程式でHermite積分を試してみたい人向け
- ・3階微分(8次精度)用までを作った

- •項数は線形にしか増えない
- •係数はパスカルの三角形

$$z = xy$$

$$\dot{z} = \dot{x}y + x\dot{y}$$

$$\ddot{z} = \ddot{x}y + 2\dot{x}\dot{y} + x\ddot{y}$$

$$\dddot{z} = \dddot{x}y + 3\ddot{x}\dot{y} + 3\dot{x}\ddot{y} + x\dddot{y}$$



•もう少し工夫が必要



冪関数の微分(工夫したもの)

- 自分より低階の微分を再利用する形になる
- •係数はパスカルの三角形に似たもの

対数を取ってから微分

y =xⁿ ln y =n ln x $\frac{\dot{y}}{y} = n\frac{\dot{x}}{x}$ 0 =n $\dot{x}y - x\dot{y}$ 0 =n $\dot{x}y - x\dot{y}$ 0 =n $\ddot{x}y + (n-1)\dot{x}\dot{y} - x\ddot{y}$ 0 =n $\ddot{x}y + (n-2)\dot{x}\ddot{y} - x\ddot{y}$

結局このかたちに落ち着く

$$\dot{y} = [n\dot{x}y]/x$$

 $\ddot{y} = [n\ddot{x}y + (n-1)\dot{x}\dot{y}]/x$
 $\dddot{y} = [n\dddot{x}y + (2n-1)\ddot{x}\dot{y} + (n-2)\dot{x}\ddot{y}]/x$

Newton 重力の 微分

 ・積の微分と冪関数の微分ができれば十分 重力加速度の計算式は、

$$\begin{split} \ddot{\boldsymbol{r}} &= -GM\left[(\boldsymbol{r}\cdot\boldsymbol{r})^{-3/2}\right]\boldsymbol{r}\\ s &= (\boldsymbol{r}\cdot\boldsymbol{r})/2 \ \varepsilon \ \ddot{\mathbf{m}} \ \zeta \ \zeta \ \varepsilon \ \vec{\nabla},\\ \dot{s} &= (\boldsymbol{r}\cdot\dot{\boldsymbol{r}})\\ \ddot{s} &= (\boldsymbol{r}\cdot\dot{\boldsymbol{r}}) + (\dot{\boldsymbol{r}}\cdot\dot{\boldsymbol{r}})\\ \ddot{s} &= (\boldsymbol{r}\cdot\ddot{\boldsymbol{r}}) + 3(\dot{\boldsymbol{r}}\cdot\ddot{\boldsymbol{r}})\\ &= (2s)^{-3/2} \ \varepsilon \ \dddot{\mathbf{m}} \ \zeta \ \zeta \ \varepsilon \ \vec{\nabla},\\ \frac{\dot{q}}{q} &= -\frac{1}{s} \left[3\dot{s}\right]\\ \frac{\ddot{q}}{q} &= -\frac{1}{s} \left[3\dot{s} + 5\dot{s}\left(\frac{\dot{q}}{q}\right)\right]\\ &= \frac{\ddot{q}}{q} = -\frac{1}{s} \left[3\ddot{s} + 8\ddot{s}\left(\frac{\dot{q}}{q}\right) + 7\dot{s}\left(\frac{\ddot{q}}{q}\right)\right] \end{split}$$

q

加速度はa = -GMqrなので、

$$\begin{split} \dot{\boldsymbol{a}} &= -GMq\left(\dot{\boldsymbol{r}} + \frac{\dot{q}}{q}\boldsymbol{r}\right)\\ \ddot{\boldsymbol{a}} &= -GMq\left(\ddot{\boldsymbol{r}} + 2\frac{\dot{q}}{q}\dot{\boldsymbol{r}} + \frac{\ddot{q}}{q}\boldsymbol{r}\right)\\ \ddot{\boldsymbol{a}} &= -GMq\left(\ddot{\boldsymbol{r}} + 3\frac{\dot{q}}{q}\ddot{\boldsymbol{r}} + 3\frac{\ddot{q}}{q}\dot{\boldsymbol{r}} + \frac{\ddot{q}}{q}\boldsymbol{r}\right) \end{split}$$

多倍長ライブラリQDの利用

- 106-bitのdouble-doubleと212-bitのquad-doubleが提供されて いる
- C++からdd_realをもちいる場合、四則演算だけならヘッダの みで使える(今回はこれを利用した)
- FMA (fused multiply-add)が使えるハードウェア (Intelなら Haswell以降) では乗算が高速
- 簡単な係数を掛ける操作ならdouble * double-double
- 倍精度のままでは高次積分法の検証もできない!
 - 誤差の傾きを測れない
 - 安定する刻み幅では打切り誤差が既に丸め誤差を下回ることも

数値計算(8の字解)



- 今世紀になってから発見された3体問題の解
- 速度が波打つのでそんなに大きな刻み幅はとれない



8-figure, 10 orbits (T = 2π)



Δt

- 高次に行くほど
 PECモードでは安
 定しなくなる
- P(EC)²であればそ れなりに安定する

時間対称性



- P(EC)²モードではエ ネルギー誤差が積も らない
- これは周期解を持つ
 系に対する時間対称
 積分法の性質
- 2段のHermite積分 法は台形公式の拡張
- シンプレクティック ではない

積分公式の係数

- 一般型は東工大博士課程で理研AICSでJRAをしていた山本さんが見つけてくれた(更に証明も!)
- かなりえげつない組み合わせ数学の問題になる

F_{0}^{+}	F_1^-	F_2^+	F_3^-	F_4^+	F_5^-	F_6^+	F_7^-	_				
1												
1	$-\frac{1}{3}$				$c^{(p)}$	1		(2j)!!		$p - \lfloor j$	$/2 \rfloor ($	$(2p-2\lceil j/2\rceil)$
1	$-\frac{2}{5}$	$\frac{2}{15}$			<i>c_j</i> –	(-2)	j (2L)	/2] +	1)!!\	р —	j	(2p + 1)!
1	$-\frac{3}{7}$	$\frac{4}{21}$	$-\frac{2}{35}$				0から	o数え	たp行	可目,列	目の	成分
1	$-\frac{4}{9}$	$\frac{6}{27}$	$-\frac{2}{21}$	$\frac{8}{315}$								
1	$-\frac{5}{11}$	$\frac{8}{33}$	$-\frac{4}{33}$	$\frac{8}{165}$	$-\frac{8}{693}$							
1	$-\frac{6}{13}$	$\frac{10}{39}$	$-\frac{20}{143}$	$\frac{48}{715}$	$-\frac{32}{1287}$	$\frac{16}{3003}$						
1	$-\frac{7}{15}$	$\frac{12}{45}$	$-\frac{2}{13}$	$\frac{16}{195}$	$-\frac{16}{429}$	$\frac{64}{5005}$	$-\frac{16}{6435}$					
1		$-\frac{7}{15}$ 表 1	$-\frac{7}{15}$ $\frac{12}{45}$ 表 1 16 次ま	$-\frac{7}{15}$ $\frac{12}{45}$ $-\frac{2}{13}$ 表 1 16 次までの Her	$-\frac{7}{15}$ $\frac{12}{45}$ $-\frac{2}{13}$ $\frac{16}{195}$ 表 1 16 次までの Hermite 積	$-\frac{7}{15}$ $\frac{12}{45}$ $-\frac{2}{13}$ $\frac{16}{195}$ $-\frac{16}{429}$ 表 1 16 次までの Hermite 積分法の係数-	$-\frac{7}{15} \frac{12}{45} -\frac{2}{13} \frac{16}{195} -\frac{16}{429} \frac{64}{5005}$ 表 1 16 次までの Hermite 積分法の係数一覧。	$-\frac{7}{15} \frac{12}{45} -\frac{2}{13} \frac{16}{195} -\frac{16}{429} \frac{64}{5005} -\frac{16}{6435}$ 表 1 16 次までの Hermite 積分法の係数一覧。	$-\frac{7}{15} \frac{12}{45} -\frac{2}{13} \frac{16}{195} -\frac{16}{429} \frac{64}{5005} -\frac{16}{6435}$ 表 1 16 次までの Hermite 積分法の係数一覧。	$-\frac{7}{15} \frac{12}{45} -\frac{2}{13} \frac{16}{195} -\frac{16}{429} \frac{64}{5005} -\frac{16}{6435}$ 表 1 16 次までの Hermite 積分法の係数一覧。	$-\frac{7}{15} \frac{12}{45} -\frac{2}{13} \frac{16}{195} -\frac{16}{429} \frac{64}{5005} -\frac{16}{6435}$ 表 1 16 次までの Hermite 積分法の係数一覧。	$-\frac{7}{15} \frac{12}{45} -\frac{2}{13} \frac{16}{195} -\frac{16}{429} \frac{64}{5005} -\frac{16}{6435}$ 表 1 16 次までの Hermite 積分法の係数一覧。

補間多項式の構築

- 力の多項式f(t)からp階微分f(p)(t)の値を持っている
- •多項式は上三角パスカル行列でシフトできる

$$\boldsymbol{F}(t) = \begin{pmatrix} f(t) \\ hf^{(1)}(t) \\ h^2 f^{(2)}(t)/2! \\ \vdots \\ h^n f^{(p)}(t)/n! \end{pmatrix}, \qquad \qquad \frac{d}{dt} \boldsymbol{F}(t) = \frac{1}{h} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 2 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & n \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix} \boldsymbol{F}(t)$$

$$\boldsymbol{F}(t+h) = \exp \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 2 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & n \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix} \end{bmatrix} \boldsymbol{F}(t) = \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} & \cdots & \begin{pmatrix} n \\ 0 \end{pmatrix} \\ 0 & \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} & \cdots & \begin{pmatrix} n \\ 1 \end{pmatrix} \\ 0 & 0 & \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} & \cdots & \begin{pmatrix} n \\ 2 \end{pmatrix} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & \begin{pmatrix} n \\ n \end{pmatrix} \end{pmatrix} \boldsymbol{F}(t)$$

解きたい線形方程式

- 左端のF⁺と右端のF^Pたちから中点でのF^{*}を求めたい
- 偶数次と奇数次に分割できる



 $F_i^+ = \frac{1}{2}(F_i^R + F_i^L), F_i^- = \frac{1}{2}(F_i^R - F_{i_{\Box}}^L).$

 ・逆行列の一般形をみつけることができなかったが、LU分解、 それぞれのL⁻¹とU⁻¹には行列サイズに依らない一般形があった

準備(組合わせ数学)

•形式的冪級数と係数の抽出

$$f(t) = \sum_{k=0}^{\infty} t^k f_k \iff [t^k] f(t) = f_k$$

簡単な例(Newtonの二項定理)

$$[t^k](1+t)^n = \binom{n}{k}$$

Riordan array

 母関数を2つ取る下三角行列 n行k列目は

$$\mathcal{R}\left(d(t), h(t)\right)_{n,k} = [t^n]d(t) \left(h(t)\right)^k$$

- 群になっている
 - 乗算

 $\mathcal{R}\big(d(t),h(t)\big)\circ\mathcal{R}\big(a(t),b(t)\big)=\mathcal{R}\big(d(t)\times a(h(t)),b(h(t))\big)$

- 単位元

 R(1, t)
- 逆元

$$\mathcal{R}(d(t), h(t))^{-1} = \mathcal{R}\left(\frac{1}{d(h^{-1}(t))}, h^{-1}(t)\right)$$

調べたかった行列

$$[M_{(a,b)}]_{ij} = \binom{aj+b}{i}$$

- この行列で、(*a,b*)=(2,0)のときが偶数次(*a,b*)=(2,1)のときが奇 数次
- •上三角パスカル行列で、

 $M_{(a,b)} = L_{(a,b)}U_{\text{pas}}$

• のようにLU分解することができる。まずはこの分解を証明し $\tau L_{(a,b)}$ の性質を調べていく

- U_{pas}-1を右から掛けて結果が下三角になっていることを確かめる $\left[L_{(a,b)}\right]_{ij} = \left[M_{(a,b)}U_{\text{pas}}^{-1}\right]_{ij}$ $=\sum_{k=0}^{\infty} \binom{ak+b}{i} (-1)^{k+j} \binom{j}{k}$ $= \sum_{k=0} [y^{i}](1+y)^{ak+b} \cdot [t^{k}](-1+t)^{j}$ $=\sum_{k=0}^{k} [t^{k}](-1+t)^{j} \cdot [y^{i}](1+y)^{b} ((1+y)^{a})^{k}$ $=[t^{i}](1+t)^{b}(-1+(1+t)^{a})^{j}$ $= \left[\mathcal{R} \left((1+t)^{b}, -1 + (1+t)^{a} \right) \right]_{ii}.$
- ・途中合成則と畳込み則を用いたが詳細は略。
- *L*_(*a,b*)が下三角のRiordan arrayとなった

2 変数のRiordan subgroup

$$L_{(a,b)} = \mathcal{R}\left((1+t)^b, -1 + (1+t)^a\right)$$

に対して

• 乗算

$$L_{(a,b)}L_{(c,d)} = L_{(ac,ad+b)}$$

- 単位元 L_(1,0)L_(a,b) = L_(a,b)L_(1,0) = L_(a,b)
 ● 逆元 L⁻¹_(a,b) = L_(1/a,-b/a)
- 最初の2×2成分を実体化してみるとわかりやすい

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ b & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ d & c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ ad + b & ac \end{pmatrix}$$

$$M_{(2,0)}^{-1} = U_{\text{pas}}^{-1} L_{(2,0)}^{-1} = U_{\text{pas}}^{-1} L_{(1/2,0)},$$

に対して

We use Lagrange inverse formula with $w(t) = -1 + \sqrt{1+t}$. For $t = w(w+2), \phi(t) = 1/(2+t)$ satisfies $w = t\phi(w)$.

(29)
$$[L_{1/2,0}]_{nk} = [t^n] \left(-1 + (1+t)^{1/2} \right)^k$$
$$= [t^n] w^k$$
$$= \frac{k}{n} [t^{n-1}] t^{k-1} \phi(t)^n$$
$$= \frac{k}{n} [t^{n-k}] (2+t)^{-n}$$
$$= 2^{k-2n} \frac{k}{n} \binom{-n}{n-k}$$
$$= (-1)^{n+k} 2^{k-2n} \frac{k}{n} \binom{2n-k-1}{n-k}$$

In case n = 0, it is δ_{k0} .

$$[L_{1/2,0}]_{nk} = \frac{(-2)^k}{(-4)^n} \frac{k}{n} \binom{2n-k-1}{n-k}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{8} & \frac{1}{4} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{16} & -\frac{1}{8} & \frac{1}{8} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{5}{128} & \frac{5}{64} & -\frac{3}{32} & \frac{1}{16} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{7}{256} & -\frac{7}{128} & \frac{9}{128} & -\frac{1}{16} & \frac{1}{32} & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{21}{1024} & \frac{21}{512} & -\frac{7}{128} & \frac{7}{128} & -\frac{5}{128} & \frac{1}{64} & 0 \\ 0 & \frac{33}{2048} & -\frac{33}{1024} & \frac{45}{1024} & -\frac{3}{64} & \frac{5}{128} & -\frac{3}{128} & \frac{1}{128} \end{pmatrix}$$

奇数次のL-1の行列要素

$$M_{(2,1)}^{-1} = U_{\text{pas}}^{-1} L_{(1/2,-1/2)}.$$

に対して

$$\begin{split} [L_{1/2,-1/2}]_{nk} &= [t^n](1+t)^{-1/2} \left(-1 + (1+t)^{1/2}\right)^k \\ &= [t^n] \frac{w^k}{1+w} \\ &= [t^n] \frac{t^k}{1+t} \phi(t)^{n-1} \left(\phi(t) - t\phi'(t)\right) \\ &= [t^n] \frac{t^k}{1+t} \frac{1}{(2+t)^{n-1}} \frac{2(1+t)}{(2+t)^2} \\ &= 2[t^{n-k}](2+t)^{-n-1} \\ &= 2^{k-2n} \binom{-n-1}{n-k} \\ &= (-1)^{n+k} 2^{k-2n} \binom{2n-k}{n-k}. \end{split}$$

$$[L_{1/2,-1/2}]_{nk} = \frac{(-2)^k}{(-4)^n} \binom{2n-k}{n-k}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \frac{3}{8} & -\frac{3}{8} & \frac{1}{4} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -\frac{5}{16} & \frac{5}{16} & -\frac{1}{4} & \frac{1}{8} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \frac{35}{128} & -\frac{35}{128} & \frac{15}{64} & -\frac{5}{32} & \frac{1}{16} & 0 & 0 & 0 \\ -\frac{63}{256} & \frac{63}{256} & -\frac{7}{32} & \frac{21}{128} & -\frac{3}{32} & \frac{1}{32} & 0 & 0 \\ \frac{231}{1024} & -\frac{231}{1024} & \frac{105}{512} & -\frac{21}{128} & \frac{7}{64} & -\frac{7}{128} & \frac{1}{64} & 0 \\ -\frac{429}{2048} & \frac{429}{2048} & -\frac{99}{512} & \frac{165}{1024} & -\frac{15}{128} & \frac{9}{128} & -\frac{1}{32} & \frac{1}{128} \end{pmatrix}$$

予測子・修正子

- 予測子は補間多項式の係数が求まったらテイラー級数で外挿するだけ
- 修正子は偶関数の積分として与えられる
 - 次数に依らない逆行列の一般形は求められなかった
 - しかし横ベクトルを掛け

$$\left(1 \quad \frac{1}{3} \quad \frac{1}{5} \quad \frac{1}{7} \quad \cdots \right) U_{\text{pas}}^{-1} L_{(1/2,0)}$$

得られる係数列には一般形があった

積分公式(修正子)												
		F_{0}^{+}	F_1^-	F_2^+	F_3^-	F_4^+	F_5^-	F_{6}^{+}	F_7^-			
	A2	1										
	H4	1	$-\frac{1}{3}$									
	H6	1	$-\frac{2}{5}$	$\frac{2}{15}$								
	H8	1	$-\frac{3}{7}$	$\frac{4}{21}$	$-\frac{2}{35}$							
	H10	1	$-\frac{4}{9}$	$\frac{6}{27}$	$-\frac{2}{21}$	$\frac{8}{315}$						
	H12	1	$-\frac{5}{11}$	$\frac{8}{33}$	$-\frac{4}{33}$	$\frac{8}{165}$	$-\frac{8}{693}$					
	H14	1	$-\frac{6}{13}$	$\frac{10}{39}$	$-\frac{20}{143}$	$\frac{48}{715}$	$-\frac{32}{1287}$	$\frac{16}{3003}$				
	H16	1	$-\frac{7}{15}$	$\frac{12}{45}$	$-\frac{2}{13}$	$\frac{16}{195}$	$-\frac{16}{429}$	$\frac{64}{5005}$	$-\frac{16}{6435}$			
$c^{(p)}{}_k = \frac{1}{(-2)^k}$	$\frac{(2k)}{(2k+1)}$	<u>;)!!</u> - 1)!!	p - k	$\begin{pmatrix} + m \\ -k \end{pmatrix}$	$\frac{(2k)}{(2k+1)}$	(+1)!! 1-2m	$\frac{(2p)}{(2p)}$	$\frac{+1-2r}{2p+1)!}$	$\frac{n)!!}{!},$			

with $m = \lfloor (k+1)/2 \rfloor$.

まとめ

- 任意次数の2 step Hermite積分法を開発した
 - 導関数はその気になればいくらでも計算できる
- 行列要素の計算には組合わせ数学
 - 深堀りしてみると綺麗な石が埋まっていることもある
 - Maximaで行列をダンプしたり、関連した数列をOEIS(オンライン整数列大辞典)で検索したりの手探り作業
- 実用上大事なこと
 - A_{ij} = a(i, j)のように行列要素が行番号と列番号で決まるとき、行列サイズに依らずそのLU分解もL_{ij} = l(i, j)、U_{ij} = u(i, j)のようにこの性質を引き継ぐ。LとUの逆行列までも同様。A⁻¹ = U⁻¹L⁻¹は行列サイズ依存となってしまう